

# DOCTOR4.0

УУНИВЕРСАЛЬНАЯ РАСШИРЯЕМАЯ ИНФОРМАЦИОННАЯ СИСТЕМА, СОСТОЯЩАЯ ИЗ СЕНСОРОВ + ШЛЮЗОВ + ПЛАТФОРМЫ + ПУШНЕТИФИКАТОРА, ОТКРЫТОСТЬ, АВТОНАСТРОЙКА, ІІОТ, МАШИННОЕ ОБУЧЕНИЕ И И.И.





## СОДЕРЖАНИЕ

- 1. ВСТУПЛЕНИЕ
- 2. ИСПОЛЬЗОВАНИЕ
- З. ТЕХНИЧЕСКАЯ ИНФОРМАЦИЯ
- 4. ОПРЕДЕЛЯЕМЫЕ ПАРАМЕТРЫ
- 5. РАБОТА
- 6. монтаж
- 7. СВЯЗЬ
- 8. РЕГИСТРАЦИЯ
- 9. АКТИВАЦИЯ
- 10. ФУНКЦИИ
  - 10.1 DOCTORs
  - 10.1.1 Просмотр и поиск DOCTORs
    - 10.1.2 Рабочее время и общее время
    - 10.1.3 Просмотр обнаруженных параметров
    - 10.1.4 Аварийные сигналы
    - 10.1.5 Техническое обслуживание
    - 10.1.6 Редактировать
    - 10.1.7 Конфигурация
      - Modbus
      - MQTT
      - Сеть
      - Serial
  - 10.2 Пользователи
  - 10.3 Менеджеры
  - 10.4 Компании
  - 10.5 Профиль
- 11. ТЕЛЕКОНТРОЛЬ
- 12. ИНТЕГРАЦИЯ
- 13. покупка
- 14. ПОЧЕМУ "FERMAI"?



## 1. ВСТУПЛЕНИЕ

Мы увидели

- игрушечные датчики, которые приходилось выбрасывать, когда батарея разряжалась;
- одноразовые устройства, выдающие число один раз в день или час (а как узнать, например, была ли вибрация аварийным сигналом или ктото рядом орудовал молотком?);
- пространство, заполненные словами "искусственный интеллект", в то время, когда в устройстве было всего 2 нейрона (вибрация, нагрев), и он даже не мог понять, выключена машина или включена;
- эксперты, упоминающие о "машинном обучении", и в то же время мы должны были заранее определить и установить допуск для каждого принимаемого значения

Приятно было увидеть какое-то число в приложении и продать его как решение... Но насколько оно действительно полезно?

Но, что, если теперь у нас есть универсальная расширяемая система постоянного обнаружения, состоящая из шлюза + платформы + пуш-нотификатора, открытая, автонастраиваемая, с поддержкой Интернета вещей (IoT), машинного обучения,

все в одном, а не сложный набор деталей, включающий в себя самый яркий искусственный интеллект для обнаружения аномалий? И чтобы он не только принимал данные, но и мог отдавать удаленные команды из приложения ("замедлиться", "остановиться" и т.д.)?

Тогда мы окажемся перед тем, что действительно может выполнять прогнозируемое обслуживание, но, главное, может делать гораздо больше.

Мечта? Нет, это уже реальность. Мы изобрели и запатентовали ее. Она называется ДОКТОР 4.0

Патент на промышленное изобретение № 102021000024412



Прогнозируемое техническое обслуживание - лишь один из возможных вариантов его использования. Портал FERMAI IIoT является открытым, независимым от приложений и упрощает интеграцию

С помощью данных DOCTOR 4.0 можно, например, контролировать производительность установки или машины,

расход или давление насоса, вентилятора или компрессора, загрязненность жидкости, потребление энергии, можно контролировать качество и т.д. и т.п.







## 2. ИСПОЛЬЗОВАНИЕ

DOCTOR 4.0 обычно используется для анализа работы двигателя, но может применяться универсально для различных целей. Он может применяться не только для двигателей, но и для редукторов, насосов, вентиляторов и т.д. ... DOCTOR 4.0 может быть подключен к двигателю любого размера, типа, мощности и скорости, поскольку, благодаря отправке одного пакета данных в секунду, он сам обучается нормальной и ненормальной работе. Даже если обнаруженные DOCTOR 4.0 данные могут быть расширены за счет подключения дополнительных датчиков, все они уже включают в себя аппаратные датчики или



температура [°C]

вибрации [мм/с]

шум (дБ),

магнитный поток [Вб]

частичное и полное время работы [ч]

Подключаясь через портал к своей облачной платформе <u>https://doctor.fermai.it/</u>, вы можете

- Видеть Геолокализацию;
- Понимать нормальную работу оборудования;
- Видеть и управлять пороговыми значениями.
- Получать push-уведомления об аномальных тенденциях,
- Отправлять команды из своего приложения (включение, выключение, изменение скорости и т.д.).

DOCTOR 4.0 - это не "одноразовый" прибор, срок службы которого равен сроку службы батареек и который для экономии времени автономной работы вынужден жестко ограничивать объем передаваемых данных. Питание DOCTOR 4.0 осуществляется непосредственно от сети (питание 12-24 В пост. тока) или по технологии PoE (Power over Ethernet).

Таким образом, детализация данных может составлять один пакет в секунду, что позволяет реально понять, что происходит на контролируемой машине.



Для работы DOCTOR 4.0 не требуются дополнительные внешние устройства (ПЛК, регистраторы данных и т.д.). Он подключается непосредственно к облачной платформе





# 3. ТЕХНИЧЕСКАЯ ИНФОРМАЦИЯ

|                                      | Обозначение      | Ед.изм. | DOCTOR 4.0                 |
|--------------------------------------|------------------|---------|----------------------------|
| Индекс защиты                        | IP               |         | IP65<br>(опционально IP68) |
| Электропитание                       | V <sub>1n</sub>  | В       | 12-24 Vdc                  |
| Рабочая температура окружающей среды | T <sub>amb</sub> | °C      | -20°C + 80°C               |
| Максимальная относительная влажность | % (40°C          | ;)      | 5 85 без конденсации       |
| Потребляемая мощность                | цность Вт        |         | 4                          |
| Потери в режиме ожидания             | Вт               |         | 2                          |





## 4. ОПРЕДЕЛЯЕМЫЕ ПАРАМЕТРЫ

DOCTOR 4.0 оснащен шлюзом MQTT, который позволяет считывать основные значения машины и отправлять их через Интернет на облачную платформу FERMAI, где происходит обработка данных.

Не требуется ни дополнительных модулей подключения пограничного ПО, ни пограничного ПО, ни модулей обработки сообщений, ни дополнительных модулей обработки данных, ни регистраторов данных, ни дополнительных модулей подключения к облаку

DOCTOR 4.0, будучи установленным на борт любого электродвигателя, обнаруживает:



• **О Температура** поверхности [°C]. Это температура поверхности изделия (двигателя, редуктора, машины и т.д.), с которым соприкасается DOCTOR 4.0, и она измеряется с помощью его термодатчика NTC.

Этот датчик NTC можно оставить внутри DOCTOR 4.0 или разместить в непосредственном контакте с контролируемой установкой, где он считается более полезным, для более чувствительного определения;





| parameter   | value               | unit            |
|---|---------------------|-----------------|
| Resistance value at 25 °C   | 4.7K to 100K        | Ω               |
| Tolerance on R <sub>25</sub> -value   | ± 1; ± 2; ± 3       | %               |
| B <sub>25/85</sub> value  | 3435 to 4190 K      | К               |
| Tolerance on B <sub>25/85</sub> -value  | ± 0.5; ± 1.0; ± 1.5 | %               |
| Operating temperature range at zero power   | -55 to +125         | °C              |
| Thermal time constant $\tau$  | ≈ 5                 | S               |
| Dissipation factor 10   | 10                  | mW/K            |
| Thermal gradient*   | < 0.05              | K/K             |
| Min. dielectric withstanding voltage<br>between terminals and lug                 | 1500                | V <sub>AC</sub> |
| Min. insulation resistance between terminals and lug at 500 $V_{\mbox{\tiny DC}}$ | 100                 | MΩ              |

Если поставляемый в комплекте провод датчика слишком короткий, замените его на имеющийся в продаже датчик, удовлетворяющий следующим минимальным требованиям:

- датчик NTC
- Значение сопротивления при 25 °C = 10КΩ
- Диапазон = -55°C +125°C



2) **Жизнитный поток** [Wb] двигателя (при подключении к двигателю). Измеряется с помощью внутреннего магнитометра;

| parameter  | Min. | Тур.    | Max. | Unit       |
|--|------|---------|------|------------|
| Operating temperature range  | -40  |         | +85  | °C         |
| Magnetic dynamic range   |      | ±49.152 |      | gauss      |
| Magnetic sensitivity (Values after factory calibration test and trimming.) | -7%  | 1.5     | +7%  | mgauss/LSB |
| magnetic sensitivity change vs<br>temperature                              |      | ±0.03   |      | %/°C       |

вибрации [мм/с]. Измеряется с помощью акселерометра на печатной плате;



| parameter  | Min. | Тур. | Max. | Unit   |
|--|------|------|------|--------|
| Operating temperature range                              | -40  |      | +85  | °C     |
| Linear acceleration sensitivity                          | -7%  |      | +7%  | mg/LSB |
| linear acceleration sensitivity<br>change vs temperature |      | 0.01 |      | %/°C   |
| Linear acceleration zero-g level<br>offset accuracy      | -80  | ±40  | +80  | mg     |

4) (дБ), измеряемый с помощью внутреннего микрофона

| parameter                   | Min. | Тур. | Max. | Unit |
|-----------------------------|------|------|------|------|
| Sensitivity                 | -29  | -26  | -23  | dBFS |
| Operating temperature range | -40  |      | +85  | °C   |
| -26 dBFS sensitivity        | ±3   |      |      | dB   |





## вывод контактов платы:



| Клеммный вывод  | Описание                                    |
|-----------------|---|
| 12+24Vdc SUPPLY | Вход питания 12-24 В                        |
| OVdc SUPPLY     | Вход питания О В                            |
| CANH            | только для использования Fermai             |
| CANL            | только для использования Fermai             |
| CGND            | только для использования Fermai             |
| MODBUS ch. A+   | Вход А+ для связи по протоколу<br>MODBUS    |
| MODBUS ch. B-   | Вход В- для связи по протоколу<br>MODBUS    |
| MODBUS GND      | Заземление для связи по протоколу<br>MODBUS |



## **5.** РАБОТА

Собранные данные передаются на портал FERMAI через интернет-сеть компании.

Веб-сервер получает данные, отправленные DOCTOR 4.0, и обрабатывает их по алгоритму, основанному на машинном обучении.

Если значение окажется нестандартным, портал автоматически уведомит пользователя об аномальном событии по электронной почте



Доступ к серверу разделен на три уровня: менеджеры, компании, пользователи (см. пп. 9.2, 9.3, 9.4)



Соединение Modbus RS-485 позволяет подключить к DOCTOR 4.0 5 внешних устройств.

Это могут быть также частотно-регулируемые приводы с портом mod-bus, например, серии NEO и NANO компании Motive srl (<u>www.motive.it</u>).







Каждое устройство может быть подключено к одному или нескольким узлам modbus DOCTOR 4.0. Для каждого узла modbus можно считывать и записывать не более 5 параметров. Параметры могут быть выбраны пользователем, например, напряжение, ток, обороты, мощность, частота (см. п. 10.1.7 Configuration-Modbus).

DOCTOR 4.0 позволяет подключать по протоколу MODBUS не только преобразователи, но и другие устройства (манометры, расходомеры, счетчики единиц продукции...).





## 6. МОНТАЖ

Желательно, но не обязательно, чтобы ДОКТОР 4.0 устанавливался непосредственно на корпус электродвигателя (мы рекомендуем электродвигатели МОТИВ www.motive.it, но он может быть подключен благодаря своим клеммам к любому другому электродвигателю, корпус которого имеет ребра охлаждения). Комплект крепежа позволяет подключить его к электродвигателю любого типоразмера.

Установка на двигатель предпочтительна, поскольку DOCTOR 4.0 также способен определять его магнитный поток.

Крепежный комплект состоит из следующих элементов:

- 2 верхних крепления, код DOCFIXSUP,
- 2 нижних крепления, код DOCFIXINF,
- 2 прокладки для вставки между креплениями, код DOCFIXGSK,
- 2 винта с внутренним шестигранником M4x10 + 2 гровера M4,
- 2 винта с внутренним шестигранником М4х14 + 2 гровера М4





Если взять в качестве примера электродвигатели Motive серии DELPHI <u>www.motive.it</u>, то первое различие между алюминиевыми и чугунными двигателями:

• для алюминиевых двигателей нет необходимости использовать промежуточную прокладку



• для двигателей габарита 160-400 необходимо использовать прокладку





Подробно, (с электродвигателями Motive серии DELPHI):





## 7. СВЯЗЬ

#### 7.1 Подключение

Единственный способ иметь функционирующий искусственный интеллект - это частая передача данных (DOCTOR 4.0 посылает один пакет данных в секунду). С одним пакетом данных в час ничего сделать нельзя. Отсюда вытекает необходимость прямого питания DOCTOR 4.0, поскольку энергия, необходимая для столь частой передачи данных, исчерпает ресурс аккумуляторов за пару дней.

Кроме того, передача данных должна быть безопасной, без помех. Для этого было решено подключиться к сети с помощью обычного Ethernet-кабеля. Таким образом, питание DOCTOR 4.0 может осуществляться двумя альтернативными способами:



Technical Manual Doctor 4.0 rev.06



Конечно, сначала необходимо пропустить кабели через кабельный ввод без его разъема, а затем обжать разъемы





## 7.2 Wireless Connection

If you need to install DOCTOR 4.0 in a place that cannot be reached by an Ethernet cable from the network, you can do the following:

## 7.2.1 Connection via Wi-Fi router bridge

Obtain Wi-Fi connectivity via router (bridge) in order to enable DOCTOR 4.0 integration to the company network.





## 7.2.2 Connection via portable Wi-Fi router with SIM

It is possible to connect DOCTOR 4.0 to a mobile network via a portable Wi-Fi router equipped with a SIM having an internet subscription.





## 7.3 Сигнальные лампы (ЛЭДы):





**ЕG**: это светодиодный индикатор активности сети Ethernet, который горит зеленым цветом, когда Ethernet-связь установлена. Он мигает при наличии сетевого трафика и не горит, если DOCTOR 4.0 не подключен. Если он не горит, проверьте подключение кабеля.

Если он медленно мигает, это означает, что произошла ошибка конфигурации: по умолчанию используется конфигурация с включенным DHCP-клиентом, проверьте конфигурацию DHCP-сервера (гл.: 10.1.7 Конфигурация).

EY: Он мигает, когда между DOCTOR 4.0 и сетью идет трафик данных. Он также может гореть непрерывным светом при высокой частоте дискретизации LD1 и LD2 горят, когда на DOCTOR 4.0 подается правильное питание



WR: если горит красный индикатор, значит, имеет место аномалия (например, отключен кабель ethernet или отсутствует сеть).

Если горит WR, это означает, что вы не можете попасть на портал FERMAI: проверьте конфигурацию DNS и брандмауэра и разрешите полный доступ к \*doctor.fermai.it\*.

WG: Он мигает, когда DOCTOR 4.0 отправляет данные, то есть каждую секунду. Если он не горит, проверьте источник питания и межсетевой экран сети

| EG    | EY     | WR    | =  |
|-------|--------|-------|--|
| выкл. | выкл.  | вкл.  | ошибка подключения или ошибка порта сетевого коммутатора |
| вкл.  | не     | вкл.  | ошибка подключения или ошибка конфигурации               |
|       | MMIAEI |       |  |
| вкл   | мигает | вкл   | ошибка конфигурации сети Ікоммутатор,                    |
| DIOI. | Minder | 5101. | брандмауэр, DNS и т.д.)                                  |
| вкл.  | мигает | выкл. | при этом 🕅 🕝 тоже мигает, связь с порталом в             |
|       |        |       | порядке  |



#### 7.4 Проблемы с подключением?

Сначала проверьте светодиодные индикаторы. Если все индикаторы показывают, что все в порядке, но при этом возникают проблемы с подключением, то проблема заключается в конфигурации сети.

Для устранения проблемы выполните следующие проверки:

 Найдите нужный IP: если у вас есть сеть DHCP, вы можете найти его, или вы можете сделать сканирование сети (например, Advanced IP Scan)

|   | Stato    | Nome                   | IP              |
|---|----------|------------------------|-----------------|
| > | <b>—</b> | MIB-Win10.lan          | 192.168.123.102 |
| > | <b>—</b> | WebServerMotiveDoc.lan | 192.168.123.116 |
| > | <b>—</b> | console.gl-inet.com    | 192.168.123.254 |

2. Если его можно найти, настройте ip-адрес записи DOCTOR 4.0 (п. 10.1.7 Configuration-Net).

Все еще возникают проблемы с подключением? Как и при подключении принтера к сети, могут возникать скрытые препятствия (брандмауэр, фильтрация DNS, фильтрация содержимого и т.д.).

Проверить это можно следующим образом: возьмите ноутбук, подключите его к тому же Ethernet-кабелю, что и DOCTOR 4.0, и попробуйте просмотреть сайт www.fermai.it.

При необходимости проверьте подключение к локальной сети/брандмауэру.

В целом мы считаем, что любое IIoT-устройство, например DOCTOR 4.0, должно иметь выделенную зону LAN без каких-либо ограничений, прежде всего из соображений безопасности.



## 8. РЕГИСТРАЦИЯ

Прежде чем активировать ДОКТОР 4.0, необходимо ввести данные о своей компании и создать профиль входа в систему. С помощью браузера, с сайта <u>https://fermai.it/</u>, сначала нажмите на "Кабинет клиента"

| <u>1100p0.//10111</u>                                  | <u>iunio</u> , en            |                   | interne          |         | , men        |       |          |                 |       |
|--|------------------------------|-------------------|------------------|---------|--------------|-------|----------|-----------------|-------|
|  | Home DOCT                    | OR 4.0 Prices     | Contact us       |         |              |       | 8        | Customer area   | 🔁 виу |
| Затем нажмите на кнопку "У вас еще нет учетной записи? |                              |                   |                  |         |              |       | си??     | )"              |       |
|  |                              |                   | Si               | gn in   |              |       |          |                 |       |
|  |                              | Email             |                  |         |              |       |          |                 |       |
|  |                              | Your emai         | I                |         |              |       |          |                 |       |
|  |                              | Password          |                  |         |              |       |          |                 |       |
|  |                              | ******            |                  |         |              |       | Show     |                 |       |
|  |                              |                   | \$               | ign in  |              |       |          |                 |       |
|  |                              | Don't have a      | n account ye     | t??     |              |       |          |                 |       |
| Это приведет   | вас на с                     | айт <u>https</u>  | ://ferma         | ai.it/r | <u>egist</u> | crazi | one.     |                 |       |
| 1  | FERMAL                       | Home DOCTOR 4.0 F | rices Contact us |         |              | #     | A Custom | er area 🛛 🕁 Buy |       |
|  |                              |                   | S                | ign up  |              |       |          |                 |       |
|  | Company data<br>Company name |                   |                  |         | VAT number   |       |          |                 |       |
|  |                              |                   |                  |         |              |       |          |                 |       |
|  | PEC address                  | SDI code          |                  |         |              |       |          |                 |       |
|  |                              |                   |                  |         |              |       |          |                 |       |
|  | Billing address              |                   |                  | City    |              |       |          | POSTCOPE        |       |
|  | AGG OUD                      |                   |                  | City    |              |       |          |                 |       |
|  | Province                     |                   | Region           |         |              | Paese |          |                 |       |
|  | Brescia                      | ~                 | Lombardia        |         | ~            | Italy |          | v               |       |
|  | User details<br>First name   | Surname           |                  | Email   |              |       | Phone    |                 |       |
|  |                              |                   |                  |         |              |       |          |                 |       |

at password



Введите здесь данные о своей компании. Выберите пароль. Именем Вашей учетной записи будет указанный здесь адрес электронной почты. После регистрации вы получите письмо с подтверждением создания учетной записи

Только имея учетную запись, вы сможете приобрести или активировать DOCTOR 4.0. Покупки DOCTOR 4.0 и подписка на портал будут привязаны к вашей учетной записи. Чем больше DOCTOR 4.0 вы приобретете со временем, тем меньше будет стоить их покупка и тем меньше будет стоить последующая активация.

ПРИМЕЧАНИЕ: Если вы являетесь квалифицированным системным конфигуратором FERMAI и получили от FERMAI специальный профиль допуска "менеджер" (см. главу 10.3),

войти в систему с заданным профилем "менеджер" и ввести данные компании в разделе "компании" (см. главу 10.4) через "добавить". Затем от имени компании-клиента продолжить активацию DOCTOR 4.0 с помощью учетной записи компании.



## 9. АКТИВАЦИЯ

Каждый DOCTOR 4.0 активируется через приложение FERMAI (доступно для Android и IOS



Чтобы загрузить приложение FERMAI, просто подключитесь к сайту: <u>https://doctor.fermai.it/login</u>

После подключения к сайту появляется окно входа в систему, для доступа к порталу необходимо ввести свои учетные данные.

| Email                                   |      |
|---|------|
| Password                                | show |
| Forgot your password? <b>Request it</b> |      |
| Sign in                                 |      |
|   |      |

После входа на сайт можно загрузить приложение, как показано ниже





После подключения к сайту <u>https://doctor.fermai.it/</u> появляется экран входа в систему, для доступа к порталу необходимо ввести учетные данные.

Вот как добавить приложение в смартфон или планшет:

| 17:41   |   | all 🕈 💽 |
|---------|---|---------|
| АА      | doctor.fermai.it                              | S       |
|         |   |         |
| Email   |   |         |
| Passwor | d   | MOSTRA  |
| Hai a   | dimenticato la password? <mark>Richier</mark> | lila    |
|         | Accedi  |         |
| <       | >m  | Ō       |
|         | Û   |         |

| 17:41   |             |
|---|-------------|
| Login   Doctor           doctor.fermai.it         Opzioni > | ×           |
| AirDrop Messaggi Mail                                       | WhatsApp In |
| Соріа   | Ф           |
| Aggiungi all'elenco di lettura                              | 00          |
| Aggiungi segnalibro   | ш           |
| Aggiungi a Preferiti  | ☆           |
| Trova nella pagina  | -           |
| Aggiungi alla schermata Home                                | Ð           |
| Modifica  | ۵           |
| Stampa  | ē           |
| Salva in Dropbox  | ¥           |
| Modifica azioni   |             |
|   |             |

(+)









После подключения к сайту <u>https://doctor.fermai.it/</u> достаточно зайти в настройки веб-страницы и нажать на пункт "установить приложение", после чего оно будет загружено автоматически.



#### или:









**Примечание:** Во время операций ассоциации необходимо убедиться, что двигатели или редукторы, на которых установлен Doctor, выключены и не находятся в движении.



QR-код можно найти на крышке прибора DOCTOR 4.0.





При правильном обнаружении на экран выводится следующее сообщение:



После настройки нового DOCTOR 4.0 приложение показывает шаги установки

Если появляется сообщение "Invalid code", значит, устройство уже установлено и переустановить его невозможно.





1. Для связи с приложением и порталом FERMAI, DOCTOR 4.0 должен быть подключен к сети предприятия

(в случае проблем со связью см. также п. 10.1.7 Конфигурациясеть),

а эта сеть - к Интернету,



Если соединение установлено, он начинает записывать и запоминать обнаруженные данные, выводя их на экран

|   | $\smile$  |
|---|---|
| Da  | ti ricevuti   |
| ll dispositivo rim<br>giorni, da quella<br>quando l'intel | arrà in fase di ascolto per 7<br>I data riceverai una notifica<br>Iigenza artificiale è attiva. |
| Temperatura<br>10°  |   |
| Vibrazione<br>XXX   |   |
| Suono<br>XXX  |   |
| Suono<br>XXX  |   |
|   |   |
|   | Avanti  |



2. Выберите способ использования;-На **двигателе**;



-На **редукторе** (при этом данные о магнитном потоке будут исключены из ИИ)



З. Дайте имя этому DOCTOR 4.0

| Seleziona II tip<br>montare II tua | <b>a tipologia</b><br>10 di macchinario su cui vuol<br>1 Doctor. |
|------------------------------------|--|
| 53                                 | Motore<br>Se installato su motori,<br>compressori, ventilatori.  |
|                                    | Riduttore<br>Se installato su riduttori<br>meccanici.            |
|                                    |  |
|                                    | Avanti   |

| Nome del dispositivo<br>Inserisci l'indirizzo del tuo dispositivo |
|---|
| Nome<br>Luca  |
|   |
|   |
|   |
| Avanti  |
|   |



4. Приложение автоматически определяет местоположение DOCTOR 4.0 по картам Google Maps, в противном случае его можно ввести вручную.

| ÷  | <  |       |  |  |  |
|--|--|-------|--|--|--|
| Posizione del dispositivo<br>Inserisci l'indirizzo del tuo dispositivo |  |       |  |  |  |
| Indirizzo<br>Via ma  | del dispositivo<br>arcello lippi 140, Roma ( | 00175 |  |  |  |
| Città<br>Roma  |  |       |  |  |  |
| CAP<br>00175   |  |       |  |  |  |
|  |  |       |  |  |  |
| Avanti   |  |       |  |  |  |
| QWERTYUIOP   |  |       |  |  |  |
| AS   | DFGHJ  | ΚL    |  |  |  |
| ◆ Z  | XCVBN  | M     |  |  |  |
| 123  | space  | Go    |  |  |  |

5. Вставить фотографию. Вы можете вставить фотографию устройства DOCTOR 4.0 или машины, на которую оно установлено. Она используется для облегчения визуального распознавания в списке установленных DOCTOR 4.0







## Doctor attivato

После выполнения всех шагов на экране появляется сообщение "Doctor activated". Таким образом, DOCTOR 4.0 готов, но находится в режиме "машинного обучения" в течение месяца.

По истечении месяца появится уведомление об активации искусственного интеллекта и рассчитанных пороговых значений тревоги "ИИ". Il dispositivo rimarrà in ascolto per 30 giorni al termine dei quali riceverai una notifica di attivazione.

Torna alla home

ПРИМЕЧАНИЕ: добавлять и активировать DOCTOR 4.0 можно только из приложения. Из веб-сайта это сделать невозможно.



## **10.** ФУНКЦИИ

Слева на портале и в приложении FERMAI расположены следующие функции:

#### Doctors

1. Просмотр и определение местоположения на карте и просмотр всех активированных ДОКТОРОВ 4.0;

2. Просмотр ежедневного рабочего времени и общего машинного времени;

3. Просмотр параметров подключенных по Modbus устройств (например, VFD, или датчиков давления и т.д.) и встроенных (поток, температура, вибрация, шум);

4. Отображение состояния каждого устройства DOCTOR 4.0 (в сети с

работающей машиной, в сети с неработающей машиной, в сети, в тревоге);

5. Управление передачей аварийных сигналов

6. Управление техническим обслуживанием: Планирование и учет технического обслуживания на основе реального рабочего времени;

7. Выбор до 5 параметров каждого из подключенных по Modbus устройств

8. Просмотр пороговых значений автоматической сигнализации ИИ.

9. Установить пороги срабатывания сигнализации вручную

- 10. Телеконтроль
- 11. Интеграция

## o) Users

Управление пользователями



Управление профилем





#### 10.1.1 Просмотр и поиск DOCTORs

При нажатии на кнопку "Doctors" можно просмотреть карту, на которой отмечены точки, где находятся DOCTORs 4.0, что облегчает их распознавание.



При увеличении масштаба всегда можно более детально рассмотреть все установленные DOCTORs 4.0. Также можно указать географическое положение для поиска всех DOCTOR в определенном месте.





Рядом (для настольной версии) или под ней (для мобильной версии) находится список устройств DOCTOR 4.0, отображаемых на карте. При изменении масштаба карты вперед/назад список устройств также изменяется, показывая только те, которые идентифицированы на карте.

В списке устройств отображаются имена устройств DOCTOR 4.0 (выбранные ранее на этапе конфигурирования), их MAC-адреса (напечатанные на крышке DOCTOR 4.0, но просматриваемые только в настольной версии) и их текущее

| Q Search for a device or location |                   |        |
|-----------------------------------|-------------------|--------|
| Name                              | MAC Address       | Status |
| Prova Vedrai                      | 00:60:35:32:C3:BF |        |
| 9 novembre                        | 00:60:35:32:C7:32 |        |
| Test modbus                       | 00:60:35:32:C2:C4 |        |
| Pressa incarcassatrice            | 00:60:35:32:C2:AB |        |
| Nastro verniciatura               | 00:60:35:32:B9:A8 |        |
| Finelinea box                     | 00:60:35:32:C7:41 |        |
| Aspiratore verniciatura           | 00:60:35:32:B9:A0 | •      |
| Sala prove                        | 00:60:35:32:C2:C1 |        |
| Aspiratore marcatrice             | 00:60:35:32:C2:CA | •      |

#### состояние.

Состояние отображается 4 различными цветами:

- Зеленый: Машина включена
- Красный: машина находится в состоянии тревоги
- Синий: Аппарат выключен, но DOCTOR 4.0 подключен
- Серый: DOCTOR 4.0 не в сети

В настройках каждого DOCTOR 4.0 можно вручную изменить положение (см.

пункт модификации



Из списка DOCTORs 4.0 можно выбрать тот, данные которого Вы хотите увидеть,

Вы можете увидеть либо общий вид собираемых данных, либо



подробное описание данных, собранных за период времени по каждому параметру

| ←<br>Marina Aspiratore marcatrice                                   | e province and the second seco |
|---|--|
| Overslew     Flux   | 00:25:01 1489n igg<br>g§ compare 12/06/2023 → 12/06/2023   |
| ۰ ۲۰۰۲ و ۱۳۵۲۲۰<br>۸ Temperature د ۱۳۵۲۶                            | 00000 m  |
| -√- Vibration 413081<br>≥ Inverter NEO £ 11935                      | a calleddyddiae boallon a  |
| 4 Motival 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1                     |  |
| 188648<br>0800 0100 0200 0300 0500 0600<br>1_ thow diarm thresholds | 0700 0800 0600 1000 1100 1200 1200 1200 1200 12  |



#### 10.1.2. Рабочее время и общее время

Хотя DOCTOR 4.0 и не подключен напрямую к источнику питания машины, он, благодаря алгоритму, связанному с данными о потоках и вибрациях, способен распознать, когда машина включена или выключена, и, соответственно, подсчитать время работы. Это будет очень полезно при планировании технического обслуживания (см. параграф 10.1.5 "Техническое обслуживание С С Ф С

Это пример того, что вы найдете отображенным в верхней части экрана портала, после чего выберете DOCTOR 4.0:

| • WORI<br>00:19:   | king<br>:14   | MACHINE TOTAL HOURS | DOC                | TOR ACTIVE SINCE |        |
|--|---|---------------------|--------------------|------------------|--------|
| • WORKING<br>• MULLING<br>• WORKING<br>• MULLING<br>• MULLING |   |                     |                    | рмате            |        |
| Когда машина выключена, окот working 00:00:00  |   |                     |                    |                  |        |
| Это общее время работы машины с момента ее<br>установки<br>(= часы, подсчитанные с момента активации<br>DOCTOR 4.0 на машине + начальное время<br>работы, которое может быть введено вручную)  |   |                     | ee<br>1<br>1<br>0) |                  |        |
| DOCTOR ACTIVE SINCE  | остог астіvе since 299 количество дней с момента активации DOCTOR 4.0 |                     |                    |                  | OR 4.0 |



#### 10.1.3. Просмотр обнаруженных параметров



: отображает обзор полученных данных в реальном времени в

диапазоне 30 секунд.

Частота отображения может быть произвольно изменена в диапазоне от 5 секунд до одной минуты<sup>\*</sup>.

| ഴ് 30 secondi | ~ |
|---------------|---|
| 5 secondi     |   |
| 15 secondi    |   |
| 30 secondi    |   |
| 1 minuto      |   |

| ÷                      |                  |          |       |          |                           | ¢      | e, l' © |
|------------------------|------------------|----------|-------|----------|---------------------------|--------|---------|
| Sala prove             |                  |          |       |          | • NOT WORKING<br>00:00:00 | 1295h  | 392gg   |
| © Overview             | Lef 30 seconds ∨ |          |       |          |                           |        |         |
| U Flux                 | Flux             | 0.04 mWb | Sound | 41.8 dtl | Temperatur                | e      | 33.3 °C |
| (1) Sound              |                  |          |       |          |                           |        |         |
| 8 Temperature          | $\wedge \sim$    |          |       |          |                           |        |         |
| Vibration              |                  | $\vee$   |       |          |                           | $\sim$ |         |
| inverter 1<br>Modbus 1 |                  |          |       |          |                           |        |         |
|                        | Vibration        | 19       |       |          |                           |        |         |
|                        |                  |          |       |          |                           |        |         |
|                        | ~~~              | $\sim$   |       |          |                           |        |         |

\*ПРИМЕЧАНИЕ: "Скорость регистрации" (частота отправки данных на портал) в DOCTOR 4.0 в любом случае остается равной одной отправке в секунду (именно поэтому он может быть "интеллектуальным"), и изменить ее нельзя.

| Параметры: они представляют собой поток | . температура | B |
|---|---------------|---|
| вибрации , шум ()» и Modbus             | ≙             |   |

Для каждого из них отображаются графики полученных данных. Они отображаются за период времени, начиная с 00:00 текущего дня и заканчивая конкретным моментом.

|             | Flusso                           | ☆ Confronta 18/05/2023 → 18/05/2023 |
|-------------|----------------------------------|-------------------------------------|
| Flusso      |                                  |                                     |
|             | 0.741704                         | 00 <b>4.7 h</b>                     |
| Temperatura | 0.667533                         |                                     |
|             | 0.593363                         |                                     |
| Vibrazione  | 0.519193                         | Bopta cliente (mar 0.5              |
|             | 0.445022                         |                                     |
|             | 0.370052                         |                                     |
|             | 0.296681                         |                                     |
|             |                                  |                                     |
|             | 0.222511                         |                                     |
|             | 0.222511                         | o MM MA                             |
|             | 0.222511<br>0.148341<br>0.074170 |                                     |
|             | 0.222511<br>0.148341<br>0.074170 |                                     |

При нажатии на один из параметров отображается график, показывающий данные, зарегистрированные в течение дня.

Каждый сигнал тревоги отображается на графике





Нажав на кнопку "Показать пороги срабатывания сигнализации"

1... Mostra soglie allarme

отображаются пороговые значения тревоги ИИ. Они представляют собой границы нормальности,

рассчитанные с помощью машинного обучения ИИ

Можно также ввести пороги тревоги "Вручную", а затем выбрать, какие пороги будут использоваться - ""ИИ", установленные искусственным интеллектом, или "Вручную", установленные пользователем.

Choose alarm thresholds

C Reset thresholds

При первом изменении порогов, которое может быть выполнено путем перетаскивания заданного искусственным интеллектом порога (повышение или понижение), будут показаны оба порога.





Данные представленных графиков могут быть загружены через небольшое меню в правом верхнем углу графика , позволяющее загружать их в нескольких форматах (SVG, PNG, CSV).



Также можно выбрать период времени, за который будут показаны данные





#### Можно также сравнить два периода, как в приведенном ниже примере.







(P)

ŝ

| Flusso                   |                         | 1 Soglie allarme | 🖄 Confronta   | 17/04/2023        | → 17/04/2023               |
|--------------------------|-------------------------|------------------|---------------|-------------------|----------------------------|
|                          |                         |                  |               |                   |                            |
| 0.555611                 |                         |                  |               |                   | ⊕ ⊝ � 🕈 青☰                 |
| 0.506732                 |                         |                  |               |                   | Soglia utente (max 0.5001) |
| 0.457854                 |                         |                  |               |                   |                            |
| 0.408975                 |                         |                  |               |                   |                            |
| 0.360097                 |                         |                  |               |                   |                            |
| 0.311218                 |                         |                  |               |                   |                            |
| 0.262339                 |                         |                  |               |                   |                            |
| 0.213461                 |                         |                  |               |                   |                            |
| 0.164582                 |                         |                  |               |                   |                            |
| 0.115704                 |                         |                  | /             |                   |                            |
| 0.066825                 |                         |                  |               | V                 | Soglia utente (min 0.0750) |
| 22:00 23:00 17 Apr 01:00 | 02:00 03:00 04:00 05:00 | 06:00 07:00 08:0 | 0 09:00 10:00 | 11:00 12:00 13:00 | 14:00 15:00 16:00          |
|                          |                         |                  |               |                   | Soglie utente ~            |

Сделать так, чтобы ручные пороги превалировали над порогами ИИ. Это может быть желательно, когда платформа собрала аномальные данные о работе, или на начальном этапе самообучения (около месяца), или когда считается, что для правильной работы машины нужно знать больше, чем цифры, зафиксированные каждым датчиком, может понять алгоритм.

Также можно заблокировать минимальные пороги срабатывания сигнализации (минимальная температура, минимальная вибрация и т.д.).





. можно

Нажав на значок колокольчика в верхней части экрана

просмотреть текущие и прошлые аварийные сигналы.

Состояние тревоги наступает при превышении порога тревоги.

Наличие текущей тревоги в DOCTOR 4.0 отображается красным цветом,





#### В журнале аварийных сигналов отображается :

- Имя машины;
- Тип сигнала тревоги;
- Зарегистрированное значение;
- Дата и время события;
- Состояние тревоги;

| ÷                         |                    |            |                        |                     | <b>c) « « @</b>         |
|---------------------------|--------------------|------------|------------------------|---------------------|-------------------------|
| Fineline<br>MAC: 00:60:35 | a box<br>:32:c7:41 |            | • NOT WORKING 00:00:00 | AACHINE TOTAL HOURS | DOCTOR ACTIVE SINCE     |
| Overview                  | Past alarms        |            |                        |                     | 🗘 Notification settings |
| 년 Flux                    | Sensor             | Value      | Date and time          | Status              | Actions                 |
|                           | 8 Temperature      | 36.6026 °C | 7/7/2023, 09:00:06     | To be verifie       | • × ×                   |
| 3 Temperature             | 8 Temperature      | 35.5342 °C | 7/7/2023, 08:24:25     | To be verifie       | • × ×                   |
| ↓ Vibration               | 년 Flux             | 0.0583 mWb | 7/7/2023, 07:54:25     | Verified            |                         |
|                           | 8 Temperature      | 38.7868 °C | 6/7/2023, 15:50:06     | To be verifie       | • × ×                   |
|                           | 8 Temperature      | 31.4057 °C | 6/7/2023, 01:55:11     | Verified            |                         |
|                           | 8 Temperature      | 31.4371 °C | 6/7/2023, 01:25:11     | Verified            |                         |
|                           | 8 Temperature      | 31.5086 °C | 6/7/2023, 00:55:11     | Verified            |                         |

Если статус установлен как "Проверяется", то с помощью двух боковых клавиш можно подтвердить произошедшую проверку тревоги или не проверять ее в данный момент.

При возникновении тревоги портал отправляет сообщение на адрес электронной почты, указанный при регистрации.



На странице журнала тревог можно управлять тем, кого оповещать или не оповещать о каждом типе тревоги. Для этого сначала щелкните на

## $\bigwedge_{\pm}$ Notification settings

#### Затем сделайте выбор, как показано в примере ниже





|    | Sala prove<br>MAC: 00:60:35:32:C2:C1 |   |                                    | * NOT WORKING<br>00:00:00 | 1304h                      | 394gg          |
|----|--------------------------------------|---|------------------------------------|---------------------------|----------------------------|----------------|
| 9  | Overview                             | Maintenance   |                                    |                           | 🛱 Sche                     | idule + Record |
| y  | Flux                                 | Planned<br>No planned maintenance for this device                 |                                    |                           |                            |                |
| 40 | Sound                                | Performed   |                                    |                           |                            | < 2023         |
| 8  | Temperature                          | January   | February                           | March                     |                            |                |
| ÷  | Vibration                            | No maintenance performed  | No maintenance performed           | No mainten                | ance performed             |                |
| 2  | Invertor 1<br>Modbus 1               | April<br>Ingrassaggio cuscinetto<br>12/4/2003.0838.42<br>1088.26h | May<br>No maintenance performed    | <b>June</b><br>No mointen | ance performed             |                |
|    |                                      | July<br>No mointenance performed                                  | August<br>No maintenance performed | Septembe<br>No mainten    | <b>r</b><br>ance performed |                |
|    |                                      | October   | November                           | December                  | r                          |                |

Прогнозируемое техническое обслуживание - это эволюция, но не следует пренебрегать и профилактическим обслуживанием. Чем больше у ИИ будет данных, тем больше он будет выявлять аномалии в работе, но при этом всегда лучше следовать руководству производителя машины. DOCTOR 4.0 считает часы работы и лучше, чем любая программа, на своем портале может подсказать, когда пора провести необходимое профилактическое обслуживание

DOCTOR 4.0 позволяет вести реестр технического обслуживания. Например, для механической редуктора можно запланировать замену масла. Основным преимуществом использования DOCTOR 4.0 для этой опции является автоматический подсчет времени работы машины. Фактически DOCTOR 4.0 способен на основе измерений расхода и вибрации понять, работает машина или нет, и подсчитать время работы.

При нажатии кнопки 🤾, расположенной в верхней части экрана, открывается страница, посвященная техническому обслуживанию.

После этого можно планировать техническое обслуживание или регистрировать проведенное.





Выбрав "Расписание", можно выбрать, через сколько часов работы машины необходимо повторить техническое обслуживание.

| ←  |                                      |  |                                |                           |                     | <b>\$</b> | C   | 0  |
|----|--------------------------------------|--|--------------------------------|---------------------------|---------------------|-----------|-----|----|
| 51 | Sala prove<br>MAC: 00:60:35:32:C2:C1 |  |                                | • NOT WORKING<br>00:00:00 | MACHINE TOTAL HOURS | DOCTO     | 394 | 99 |
| Ø  | Overview                             | ← Registra manutenzione  |                                |                           |                     |           |     |    |
| U  | Flux                                 | Intervention   |                                |                           |                     |           |     |    |
| 49 | Sound                                | Schedule between (work hours)  | Total working hours<br>1304.52 |                           |                     |           |     |    |
| 8  | Temperature                          | Instructions   |                                |                           |                     |           |     |    |
| ~  | Vibration                            |  |                                |                           |                     |           |     |    |
|    | Inverter 1<br>Modbus 1               |  |                                |                           |                     |           |     |    |
|    |                                      |  |                                |                           |                     |           |     |    |
|    |                                      |  |                                | A                         |                     |           |     |    |
|    |                                      | Schedule repetition<br>If selected, upon completion of this maintenance a new or<br>after the specified number of hours. | will be created                |                           |                     |           |     |    |
|    |                                      | Save   |                                |                           |                     |           |     |    |

Чтобы записать вмешательство по техническому обслуживанию, нажмите на

+ Record

кнопку

- Дайте название вмешательству (например, "восстановление подшипников")
- Дата и время проведения вмешательства
- Сколько часов работала машина до вмешательства (это автоматически)
- 4. Описание вмешательства;
- 5. Сохранить данные

| Titolo intervento                         |                 |
|---|-----------------|
| Data e ora intervento<br>01/12/2022 12:29 | Ore di lavoro 3 |
| Descrizione intervento 4                  |                 |
| Salva 5                                   |                 |



: в этом разделе можно внести



## 10.1.6 Редактировать

изменения в DOCTOR 4.0, в том числе:

- название машины,
- типология,

• начальное время работы, соответствующее времени, уже отработанному машиной до активации DOCTOR 4.0. Оно будет добавлено к времени работы, учитываемому DOCTOR 4.0, начиная с момента его активации.

Также отображается карта, на которой можно посмотреть положение каждого DOCTOR 4.0, указав его координаты. В этом разделе, перетаскивая значок DOCTOR 4.0, можно изменить его положение на карте







#### 10.1.7 Конфигурация

В каждом DOCTOR 4.0 можно настроить: Modbus, MQTT, Net, Serial

• **Modbus.** Эта функция делает каждый DOCTOR 4.0 расширяемым для подключения внешних датчиков и частотно-регулируемых приводов



В левом меню выберите пункт Modbus. Мы можем не только читать параметры подключенного устройства, но и, если устройство это позволяет, "писать" (см. параграф TELECONTROL). Если, например, подключен частотно-регулируемый привод, то можно просматривать и изменять (если программа VFD разрешает запись) такие параметры, как направление вращения, скорость, включение, выключение и т.д. Чтение и/или запись значений допускается не более чем для пяти параметров. Как сделать: Мы можем подключить до 5 Modbus-устройств (или

"узлов") и для каждого из них выбрать чтение 5 Modbus-данных ("регистров").

Пример устройства, подключенного к DOCTOR 4.0 (в данном случае - частотно-регулируемый привод):

|        | Aspiratore marc             | atrice       |         |               | 00  | :00:00 | MACHINE TOTAL HOURS | DOCTOR ACTIVE SINCE |
|--------|-----------------------------|--------------|---------|---------------|---|--------|---------------------|---------------------|
| Ø      | Overview                    | Inverter NEO |         |               |   |        |                     |                     |
| U      | Flux                        |              |         |               |   |        |                     |                     |
| 8      | Temperature                 | Turning on   | 0       | Deceleration  | 0 secondi                                 | Speed  |                     | 3000 rpm            |
| $^{+}$ | Vibration                   |              |         |               |   |        |                     |                     |
| 0      | Inverter NEO<br>Modbus 1    |              |         |               |   |        |                     |                     |
|        | Modbus 2 Node 1<br>Modbus 2 | Turn e       |         | 10            | Send                                      |        |                     | Cont of the second  |
|        |                             |              |         |               | -   |        |                     | _                   |
|        |                             | Power        | 30 Watt | Accelerazione | 38 secondi                                |        |                     |                     |
|        |                             |              |         |               |   |        |                     |                     |
|        |                             |              |         | $\mathbb{N}$  | $ \  \  \  \  \  \  \  \  \  \  \  \  \ $ |        |                     |                     |
|        |                             |              |         |               | - Send                                    |        |                     |                     |



Ниже приведены необходимые действия:

Нажмите на значок конфигурации



В этом разделе можно осуществлять вмешательство в узлы (подключенные устройства) и параметры каждого устройства, которым вы хотите управлять

На панели **Modbus** отображаются все устройства. Активные обозначаются зеленым светом с надписью Активный. Для активации нового устройства достаточно открыть "неактивный" узел щелчком на кнопке <u>обновить</u>.

|    |  |   |                                     |            |  | ¢                    | ಲ್ಸಿ    | Ľ        | <b>@</b> |
|----|--|---|-------------------------------------|------------|--|----------------------|---------|----------|----------|
|    |  |   | • NOT WORKING<br>00:00:00           | MACHINE TO | 1501                                       | n<br>N               | DOCTO   | R ACTIVE | SINCE    |
| 1. | Выберите<br>подключаемое<br>устройство, нажав на |   |                                     |            |  |                      |         |          |          |
|    | кнопку Обновить,                                 |   | Modbus                              |            |  |                      |         |          |          |
|    | расположенную справа<br>от него                  |   | Active Inverter NEO                 | Update     | <ul> <li>Inactiv</li> <li>Modbu</li> </ul> | re<br>Js 2 Nod       | le 1    | Update   |          |
|    |  |   | • Inactive<br>Modbus 3 Node 1       | Update     | Inactive<br>Modbus                         | e<br>Js 4 Noc        | le 1    | Update   |          |
|    |  |   | Inactive Modbus 5 Node 1            | Update     |  |                      |         |          |          |
|    |  | 4 | Inoctive   Modbus 3 Node   Device 1 | 1          |  |                      |         |          | Update   |
| 2. | Снова нажмите на                                 | C | • Active<br>Register 1 Address 0    | Update     | ۲  | • Active<br>Register | 2 Addro | ess O    | Update   |
|    | КНОПКУ   | C | e Active<br>Register 3 Address (    | 0 Update   | 0  | • Active<br>Register | 4 Addr  | ess O    | Update   |
|    |  | C | Active     Register 5 Address (     | 0 Update   |  |                      |         |          |          |



3. Дать устройству имя (пример: инверторный вентилятор NANO)

- 4. Активировать
- 5. Нажать на обновление

| <b>R</b> | D                     | evice settin | gs     | × 9861140 |
|----------|-----------------------|--------------|--------|-----------|
|          | Name<br>Modbus 2 Node | 91           |        |           |
| ٩        | ID device<br>1        | 0            | Active | 1         |
| U        |                       | Update       |        |           |
| 8        |                       |              |        |           |

'Идентификатор устройства' - это номер, который следует присвоить каналу Modbus внешнего устройства (например, внешнего датчика или инвертора), подключенного к DOCTOR 4.0, чтобы связать его. Например, если вы хотите подключить новое внешнее устройство, вам нужно зайти в конфигурации, нажав



| ÷   |  |        |   | ;                   | ç « c 💿             |
|---|--|--------|---|---------------------|---------------------|
| Pressa incarcass                            | satrice  |        | • NOT WORKING   | MACHINE TOTAL HOURS | DOCTOR ACTIVE SINCE |
| Overview                                    | <ul> <li>Modbus 5 Node 1</li> </ul>                        |        |   |                     | Update              |
| U Flux 💿                                    | Device 1   |        |   |                     |                     |
| ♦ sound ⊙                                   | e inactive<br>Register 1 Address 0                         | Update | <ul> <li>Inactive<br/>Register 2 Addre</li> </ul>       | ss O                | Update              |
| § Temperature 💿                             | enactive<br>Register 3 Address 0                           | Update | <ul> <li>einactive</li> <li>Register 4 Addre</li> </ul> | ss 0                | Update              |
| √ <sup>L</sup> Vibration ⊙                  |  |        |   |                     |                     |
| NWF11 motor control unit hydro     Modbus 1 | <ul> <li>Inactive</li> <li>Register 5 Address 0</li> </ul> | Update |   |                     |                     |
| hydraulic control unit press<br>Modbus 2    |  |        |   |                     |                     |
| 🗑 Video surveillance                        |  |        |   |                     |                     |
|   |  |        |   |                     |                     |
| 🕂 - Contact us Report an issue              |  |        |   |                     | 2023 0 Fermai s.r.L |



Нажмите 'Обновить', и появится это окно

Здесь вы можете выбрать любой номер в поле 'Идентификатор устройства', не обязательно последовательный, который должен соответствовать адресу Modbus, который вам также нужно будет ввести в код Modbus внешнего устройства, чтобы связать их. Так что, например, выберите номер 7 и активируйте его

| White  | MAC. 00.00.33.0  | 5.12.21          |           |                       |   |                                   |                       | 1.120   |                    |   |
|--|--|------------------|-----------|-----------------------|---|-----------------------------------|-----------------------|---|--------------------|---|
| ۲  | Overview   |                  | e inactiv | /0                    |   |                                   |                       |   |                    |   |
| ម  | Flux   |                  | Dev       | De                    | vice settings                                     | >                                 |                       |   |                    |   |
| <b>(</b> 1)  | Sound  |                  | 0 6       | Name<br>Modbus 5 Node | 1   |                                   | e                     | 0 Re  | gister 2 Address ( | ) |
| 8  | Temperature  |                  | 0         | ID device<br>7        | 0   | Active                            | e                     | 0 Rei   | active             | , |
| *  | Vibration  |                  |           |                       |   | _                                 |                       |   | 5                  |   |
| <b>₽</b>   | NWF11 motor contr<br>Modbus1                               | ol unit hydrc    | 0 F       |                       | Update  |                                   | 0                     |   |                    |   |
| ₽  | hydraulic control u<br>Modbus 2                            | init press       |           |                       |   |                                   |                       |   |                    |   |
| 5  | Video surveillance   |                  |           |                       |   |                                   |                       |   |                    |   |
| Тепері<br>' <mark>Обног</mark><br>увиди <sup>.</sup><br>активн | ь нажмит<br><mark>вить</mark> ', и ві<br>те, что он<br>ным | е<br>ы<br>і стал |           |                       | Pressa<br>Mac: D8:80<br>Overview<br>Flux<br>Sound | incarcas<br>33:DE:12:21<br>©<br>0 | satric<br>← Ma<br>Dev | e<br>odbus 5<br>ice 7<br>hactive<br>register 1 Ac | Node 1             |   |



На этом этапе вам нужно перейти к внешнему устройству, которое будет подключено, и присвоить тот же номер (в примере - номер 7) коду aдреса Modbus.

На этом фото-примере мы показываем, как это сделать на WiFi-клавиатуре преобразователя частоты NEO от Motive.

Если вы присвоите одинаковый номер кода ID нескольким устройствам, чтение будет некорректным из-за конфликтов.

Напротив, если вы присвоите в портале одинаковый номер кода ID нескольким кодам каналов одного устройства, вы можете получить количество регистров более 5 (если, например, есть преобразователь частоты, вы можете получить до 5x5=25 регистров в общей сложности). Это будет показано так:





После активации устройства (узла) отображаются 5 свободных MODBUSадресов (пример: Register 1 Address O).

|   | Aspiratore<br>MAC: 00:60:35:32:C | marcatrice                    |        | • NOT WORKING<br>00:00:00 | MACHINE TOTAL HOURS | DOCTOR ACTIVE SINCE |
|---|----------------------------------|-------------------------------|--------|---------------------------|---------------------|---------------------|
| ۲ | Overview                         | ← Modbus 3 Node 1<br>Device 1 |        |                           |                     | Update              |
| æ | Flux                             |                               |        |                           |                     |                     |
| 8 | Temperature                      | 0 Register 1 Address 0        | Update | 0 Register 2              | Address 0           | Update              |
| * | Vibration                        | 0 Register 3 Address 0        | Update | 0 Register 4              | Address 0           | Update              |
| 2 | Inverter NEO<br>Modbus 1         |                               |        |                           |                     |                     |
|   |                                  | Active                        | Undete |                           |                     |                     |
| 4 | Modbus 2 Node 1<br>Modbus 2      | Register 5 Address 0          | Update |                           |                     |                     |
| 9 | Modbus 3 Node 1<br>Modbus 3      |                               |        |                           |                     |                     |

Нажав на кнопку Обновить, можно открыть страницу "Изменение параметров реестра".

| ← Изменение парам<br>Устройство 1, регистр 1            | етров реестра            |                          |          |          |
|---|--------------------------|--------------------------|----------|----------|
| Имя<br>Velocità   | Единицы измерения<br>rpm | Активно                  |          |          |
| Чтение  |                          |                          |          |          |
| Типология<br>Непрерывное считыва                        | Адрес<br>106             | Скорость передачи данных | ≎ Moltip | licatore |
| Сигналы тревоги<br>Включить обнаружение тревоги для,    | данного perистра Modbus  |                          |          |          |
| Запись Разрешить запись                                 |                          |                          |          |          |
| Команда<br>Ползунок У                                   | Минимум<br><b>О</b>      | Максимальный<br>3000     | \$       |          |
| Дополнительные команды записи<br>Добзвить<br>Обновление |                          |                          |          |          |

- Имя свободное поле (можно написать, например, включениевыключение, скорость, мощность, ток, расход, давление и т.д.).
- Единица измерения (например, Вт, А, В, об/мин...)
- Активен, для активации или деактивации данного реестра



- Типология чтения, может быть установлена на
  - Непрерывное считывание (например, если я хочу просматривать такие параметры, как напряжение, ток...),
  - Счетчик (прогрессивное число, которое можно использовать, если я хочу, например, показать количество штук, подсчитанных с помощью датчика, подключенного к цифровому входу), или
  - Вкл/Выкл (ON/OFF). Использование этой типологии регистра позволяет сразу же, минуя время алгоритмического расчета АИ, определить, включена машина или нет)

| Reading                        |   |
|--------------------------------|---|
| Typology<br>Continuous Reading | ~ |
| Continuous Reading             |   |
| Counter                        |   |
| ON/OFF                         |   |

При выборе опции "Вкл/Выкл" появляется поле "Значение вкл", которое необходимо установить на значение, принимаемое регистром при включенной машине.

| Reading              |              |                      |                |    |
|----------------------|--------------|----------------------|----------------|----|
| Typology<br>ON/OFF ~ | Address<br>0 | \$<br>Data Rate<br>O | \$<br>Value on | \$ |

- Адрес Чтения адрес регистра MODBUS устройства (его можно найти в таблице переменных MODBUS в руководстве производителя устройства).
- Множитель (по умолчанию=1). Если значение этого регистра в modbusматрице подключенного устройства содержит множитель (например: \*10), то, введя здесь демультипликатор (=0,1, в данном примере), можно в любом случае корректно просмотреть данные на портале.
- Сигналы тревоги. Вы можете подключить к modbus и управлять, например, датчиком давления, датчиком расхода или другим датчиком, или использовать значения тока А или поглощенной мощности кВт, определяемые частотно-регулируемым приводом, для получения дополнительных полезных аварийных сигналов, помимо вибрации, шума, потока и температуры DOCTOR 4.0. Для этого на графиках обнаруженных по протоколу Modbus значений

можно отображать пороги сигнализации и управлять ими. Это можно активировать, нажав на переключатель "Сигналы тревоги".

- Запись\*. Позволяет осуществлять телеконтроль реестра из приложения DOCTOR 4.0, если такой реестр устройства доступен для записи
- Обновить , чтобы сохранить все



Если данные были обновлены корректно, то в верхней части отображается сообщение об обновлении конфигурации:



La configurazione del registro è stata salvata con successo

\* Если необходимо задать команду чтения+записи ("телеконтроль"), то после установки указанных ранее значений необходимо:

Writing

1. Разрешить запись

Enable writing

 Команда, можно задать З типа команд: переключатель, ползунок, ввод

| Command<br>Switch | ~ |
|-------------------|---|
| Switch            |   |
| Slider            |   |
| Input             |   |

Если для команды установлено значение Переключатель, то она работает как кнопка включениявыключения. Если для команды установлено значение Ползунок, то команда будет переменной. В настройках при конфигурировании задаются минимальное и максимальное значения.

| Turning on | 0 | Deceleration | 0 secondi |
|------------|---|--------------|-----------|
|            |   |              |           |
|            |   |              |           |
|            |   | 15           |           |
| Turn on    |   |              | Send      |

Если команда имеет значение "Ввод", то у нас есть свободное поле, в которое можно ввести значение

- Значение ВКЛ, видимое при установке команды на "переключатель", для установки значения параметра для состояния ВКЛ.
- Значение ВЫКЛ, отображается при установке команды на "переключатель", чтобы задать значение параметра для состояния ВЫКЛ.
- Минимальное, видимое при установке команды на "ползунок", для



установки значения параметра минимум.

- Максимальное, видно при установке команды на "ползунок", для установки значения параметра максимум.
- З. Обновить, чтобы сохранить все

# В разделе КОНФИГУРАЦИЯ имеются дополнительные настраиваемые элементы в каждом DOCTOR 4.0

| Modbus                 |                        |   |                               | Update                        |
|------------------------|------------------------|---|-------------------------------|-------------------------------|
| Active Inverter NANO   | Update Prove           | ive<br>a 3 <u>Update</u>                          | Mode: ③<br>DHCP               |                               |
| Active Inverter NANO   | Update node            | ive<br>3 <u>Update</u>                            | IP address:<br>192.168.97.100 | Subnet Mask:<br>255.255.255.0 |
| Inactive               | Update                 |   | Gateway:<br>192.168.97.254    | Server DNS:<br>192.168.97.254 |
|                        |                        |   |                               |                               |
| Serial                 | Update                 | Video surveillance                                |                               |                               |
| Baud Rate:<br>9600     | Parity:<br>Null        | Stream URL:<br>rtmp://cam.doctor.fermai.it/doctor | /14                           |                               |
| Bits of data:<br>8 bit | Bits of stop:<br>1 bit | Stream Key:<br>Show                               |                               |                               |

**MQTT:** это информация о хосте, его порте, идентификаторе клиента и имени пользователя с паролем для доступа.

Другими словами, здесь указаны данные соединения DOCTOR 4.0 с порталом FERMAI. Изменив их, можно подключить DOCTOR 4.0 к другой платформе, не относящейся к FERMAI

**Сеть**: DOCTOR 4.0 подключен кабелем ethernet к ИТ-сети вашей компании, а та - к порталу FERMAI через Интернет. В этом поле отображается сетевое подключение вашей компании, как и для любого подключенного ПК. В разделе редактирования вы можете выбрать, хотите



Если вы хотите изменить MQTT, вам нужно связаться с FERMAI.

| Rete         | Modifica        |
|--------------|-----------------|
| Modalità:    | Indirizzo IP:   |
| DHCP         | 192.168.123.100 |
| Subnet Mask: | Server DNS:     |
| 255.255.0.0  | Non impostato   |



ли вы перейти с динамического адреса по DHCP (по умолчанию) на статический, затем изменить (в случае статического), IP-адрес, маску подсети, шлюз и DNS. Неправильная модификация может сделать DOCTOR 4.0 недоступным. Внимательно оцените изменения перед их сохранением и сохраните предыдущие данные. ДОКТОР 4.0 настроен по умолчанию в DHCP

| Rete                     | Modifica                         |
|--------------------------|----------------------------------|
| Modalità:<br>DHCP        | Indirizzo IP:<br>192.168.123.100 |
| Subnet Mask: 255.255.0.0 | Server DNS:<br>Non impostato     |

При потере сетевого соединения из-за неправильных сетевых настроек можно восстановить заводские сетевые настройки, нажав маленькую кнопку возле USB-разъема на плате.

Serial: Он содержит подробную информацию о скорости передачи, битах данных и стоп-битах, а также о четности. Это конфигурация сигнала ModBus. Он предварительно настроен для сигнала ModBus преобразователей частоты Motive «NEO» и «NANO», скорость передачи данных в бодах: 9600, длина данных: 8 бит, четность: ноль, бит четности: 1.

Его можно модифицировать для подключения к устройствам с другим сигналом ModBus.



| Seriale      |              |
|--------------|--------------|
| Baud Rate:   | Parità:      |
| 9600         | none         |
| Bit di dati: | Bit di stop: |
| 8 bit        | <b>1 bit</b> |



#### Видеонаблюдение

Для доступа к разделу "видеонаблюдение" необходимо иметь камеру с поддержкой протокола RTMP (Real Time Messaging Protocol).

FERMAI предоставляет отдельно собственные камеры, уже настроенные для работы. Если используется камера, предоставленная FERMAI, так как она уже настроена, достаточно подключить ее к интернету и следовать следующим шагам на портале.





В альтернативе, можно использовать камеру, не предоставленную FERMAI, при условии, что она оборудована протоколом RTMP. В этом случае добавьте следующий шаг:

4. Измените URL вашей камеры, используя URL потокового вещания, предоставленный в портале FERMAI, чтобы ваша камера могла взаимодействовать с порталом. Нажмите на "Показать ключ потока", и появится пароль, который необходимо ввести для настройки URL камеры.







Каждый пользователь может иметь два типа доступа: только чтение или чтение и запись.

| Ø FERMAL      | ÷                         |  |
|---------------|---------------------------|--|
| Giorgio Bosio | Update user               |  |
|               | USER DATA                 |  |
|               | Name                      | Surname  |
| O) Users      | Email<br>tester@motive.it | Telephone  |
| 🖧 Manager     | tester@motive.it          |  |
| 🚹 Companies   | SECURITY                  |  |
| Profile       | Password                  | show The password must have a minimum length of 8 characters |
|               | PERMISSIONS               |  |
|               | Read only                 | I not be able to make changes to device settings             |
| G→ Logout     |                           | mor be able to make changes to device settings               |
| Reduce        |                           | Delete Save  |

Если вы решили, что пользователь не должен иметь права вносить изменения в настройки DOCTORs, то в разделе редактирования пользователя необходимо установить опцию "Только чтение". Опция "Только чтение" не позволит осуществлять телеконтроль





«Менеджер» - это квалифицированный инсталлятор, получивший от FERMAI право управлять несколькими компаниями.

Менеджер может регистрировать и выдавать себя за различные компании и оказывать внешнюю поддержку службе мониторинга и технического обслуживания.



Зарегистрировать компанию может как "менеджер", так и компания.

Только менеджер может видеть надпись "Компании" во множественном числе. Данный раздел содержит общую информацию о компаниях, использующих DOCTOR 4.0 под управлением менеджера, а также показывает их местоположение на карте.

В этом разделе менеджер может добавить все компании, которыми он управляет Вместо этого компания видит в меню слово "Компания", написанное в единственном числе. При вводе она находит только свои данные Каждая компания будет видеть только своих DOCTORs и пользователей Компания может добавлять и удалять пользователей в разделе пользователи



В разделе профиля находятся данные учетной записи, с которой вы вошли в систему



## 11. ТЕЛЕКОНТРОЛЬ

Если вы получаете сигнал тревоги, что вы делаете? С помощью DOCTOR 4.0 можно, например, остановить или замедлить работу машины.



См. параграф 10.1.7 КОНФИГУРАЦИЯ - Modbus

Для "менеджера" такая возможность телеконтроля недоступна. Это могут сделать только пользователи компании.

Вы можете включить или отключить телеконтроль для каждого пользователя в отдельности

ВНИМАНИЕ: Команды записи (телеуправление) не могут использоваться для удаленного запуска машины. Fermai снимает с себя любую ответственность за ненадлежащее использование DOCTOR 4.0.



## 12. ИНТЕГРАЦИЯ

Портал FERMAI является открытым и упрощает интеграцию со сбором данных с других устройств, не только DOCTOR 4.0



По этой ссылке <u>https://drive.google.com/file/d/1nZkSsabM9Knn2G2mA6sE7IpI4mK4dMot/</u> <u>view?usp=share\_link</u>

можно ознакомиться с технической документацией по используемым API.

И наоборот, если вы хотите подключить DOCTOR 4.0 к другой платформе, отличной от FERMAI, вы можете изменить его MQTT-адрес (см. п. 10.1.7 Конфигурация - MQTT).



## **13.** ПОКУПКА

На сайте <u>https://fermai.it</u>, в разделе цены, можно приобрести DOCTOR 4.0.

На странице конфигуратора цен можно выбрать необходимое количество DOCTORS.

После выбора количества DOCTORs отображаются единичные и общие цены, как на аппаратное обеспечение, так и на платформу.

Войдя в систему через свой профиль, <u>сайт подсчитывает, сколько DOCTOR'ов</u> вы уже купили. Чем больше вы уже купили, тем меньше будет стоить следующий.

Подписка на портал также является накопительной. <u>Чем больше DOCTOR 4.0</u> вы активируете, тем меньше будет стоить подписка на следующий.



## **14.** ПОЧЕМУ "FERMAI"?

Компания Motive srl (www.motive.it), занимающаяся разработкой и производством электродвигателей, механических редукторов скорости и электронных преобразователей частоты с 2000 г., обладая аппаратными средствами, микропрограммами и знаниями о мире промышленности, справилась бы и без FERMAI. Но из возможности иметь "гранулированные" данные, размером с пакет в секунду, также возникла возможность использовать их, чтобы выйти за рамки современного уровня и, таким образом, создать настоящее программное обеспечение искусственного интеллекта, использующее "машинное обучение" для обнаружения аномального поведения любых данных.

Поэтому требовалась и команда разработчиков алгоритмов. Таким образом, в 2021 году было принято решение о создании "специального" контейнера для новой команды: FERMAI.

FERMAI означает "ferma mai" (никогда не останавливается) или "fermai in passato" (приходилось останавливаться в прошлом), поскольку одной из основных функций, которая изначально задумывалась, было предиктивное обслуживание, направленное, как мы знаем, на предотвращение остановок машин. Но на нашем провинциальном диалекте это слово также означает " скрепка" - значок знаний в области информационных технологий, который является нашим логотипом. Не забыли мы и о буквах "Al" - инициалах искусственного интеллекта.

В 2022 г., через год после начала научно-исследовательских и опытноконструкторских работ, когда продукт еще только готовился, ENEA "Национальное агентство по новым технологиям, энергетике и устойчивому экономическому развитию", назначенное Министерством экономического развития Италии, полностью поддержало DOCTOR 4.0 как абсолютную инновацию для циркулярной экономики (перестройка производственной деятельности в сторону экономической модели, которая сохраняет ценность продуктов, материалов и ресурсов в течение максимально возможного времени и сводит к минимуму производство отходов).



CASTENEDOLO (BS) VIA LE GHISELLE 20 CAP 25014 - ITALY info@fermai.it www.fermai.it +39 030 2677087 Numero REA BS - 613949 P.IVA 11922000960







Fermai Srl Via le Ghiselle, 20 25014 Castenedolo (BS) - Italy C.F. / P. IVA 11922000960 www.fermai.it info@fermai.it

#### CONFORMITY DECLARATION

FERMAI s.r.l. whose Head Office is situated in Castenedolo (BS) - Italy declares, under its own exclusive responsibility,

#### that its product DOCTOR 4.0

is designed, produced and tested according to the following international norms

(last issue): Electromagnetic compatibility - Requirements for household appliances. EN 55014-2 electric tools and similar apparatus - Part 2: Immunity - Product family standard Electromagnetic compatibility (EMC) EN 61000-3-2 Part 3-2: Limits - Limits for harmonic current emissions (equipment input current ≤16 A per phase) Electromagnetic compatibility (EMC) - Part 3-3: Limits - Limitation of voltage changes, voltage fluctuations and flicker in public low-voltage EN 61000-3-3 supply systems, for equipment with rated current ≤16 A per phase and not subject to conditional connection Electromagnetic compatibility (EMC) EN 61000-6-4 Part 6-4: Generic standards - Emission standard for industrial environments Electromagnetic compatibility (EMC): EN 61000-6-2 Part 6-2: Generic standards - Immunity standard for industrial environments Electromagnetic compatibility (EMC) EN 61000-4-2 Part 4-2: Testing and measurement techniques - Electrostatic discharge immunity test Electromagnetic compatibility (EMC) EN 61000-4-3 Part 4-3: Testing and measurement techniques - Radiated, radiofrequency, electromagnetic field immunity test Electromagnetic compatibility (EMC) EN 61000-4-4 Part 4-4: Testing and measurement techniques - Electrical fast transient/burst immunity test Electromagnetic compatibility (EMC) EN 61000-4-5 Part 4-5: Testing and measurement techniques - Impulse immunity test Electromagnetic compatibility (EMC) EN 61000-4-6 Part 4-6: Testing and measurement techniques - Immunity to conducted disturbances induced by radiofrequency fields Electromagnetic compatibility (EMC) EN 61000-4-11 Part 4-11: Testing and measurement techniques - Tests for voltageinduced immunity, short interruptions and voltage variations

following the provisions of the Directives

EMC Electromagnetic Compatibility (EMC) 2014/30/EU

The Legal Representative: Giorgio Bosio, Oresol Jone

N. REA 422301 Cod. Fisc. e P. IVA 03580280174